



中华人民共和国公共安全行业标准

GA/T 1776—2021

警用机器人系统通用技术要求

Police robotic systems general technical requirements

2021-05-24 发布

2021-09-01 实施

中华人民共和国公安部 发布

前 言

本文件按照 GB/T 1.1—2020《标准化工作导则 第 1 部分：标准化文件的结构和起草规则》的规定起草。

本文件由公安部第一研究所提出。

本文件由全国警用装备标准化技术委员会(SAC/TC 561)归口。

本文件起草单位：公安部第一研究所、哈尔滨工业大学、公安部装备财务局、公安部特种警用装备质量监督检验中心、中国科学院沈阳自动化研究所、福建工程学院、中关村融智特种机器人产业联盟。

本文件主要起草人：李剑、赵杰、郭庆波、邱日祥、王青、韩忠华、杨杰超、王挺、张庆永、陈晓东。

警用机器人系统通用技术要求

1 范围

本文件规定了警用机器人系统的术语和定义、分类和代号、技术要求。
本文件适用于指导警用机器人系统的研制、生产等。

2 规范性引用文件

下列文件中的内容通过文中的规范性引用而构成本文件必不可少的条款。其中,注日期的引用文件,仅该日期对应的版本适用于本文件;不注日期的引用文件,其最新版本(包括所有的修改单)适用于本文件。

GB 16796 安全防范报警设备 安全要求和试验方法

GB/T 17626.2 电磁兼容 试验和测量技术 静电放电抗扰度试验

GB/T 17626.3 电磁兼容 试验和测量技术 射频电磁场辐射抗扰度试验

GB/T 17626.5 电磁兼容 试验和测量技术 浪涌(冲击)抗扰度试验

GB/T 36530 机器人与机器人装备 个人助理机器人的安全要求

GB/T 38244 机器人安全总则

3 术语和定义

下列术语和定义适用于本文件。

3.1

警用机器人系统 **police robotic system**

由警用机器人及其操控装置、配套设备、通信网络、管控与应用平台等一项或多项组成的系统。

3.2

警用机器人 **police robot**

协助或替代警察执行警务工作的机器人的统称。

3.3

操控装置 **manipulation and control device**

通过无线或有线方式与警用机器人连接,实现信息交互,操控警用机器人的装置。

3.4

配套设备 **supporting equipments**

警用机器人系统所需的充电设备、选装载荷、配件备品、辅助设备等等。

3.5

通信网络 **communication network**

警用机器人系统各组成部分之间信息数据交互的网络系统。

3.6

管控与应用平台 **management & control and application platform**

通过信息交互、数据流转、智能分析,对警用机器人管理控制,实现服务应用的系统平台。